

Industrierobotersteuerung IRC5 Compact Optimiert für kleine Roboter

Mit der IRC5 Compact wird die umfangreiche Produktreihe der Industrierobotersteuerung von ABB erweitert. Sie vereint die bekannten Vorteile der weltweit marktführenden IRC5 Steuerung, wie z.B. die überragende Bewegungssteuerung und die flexible Programmiersprache RAPID, mit kompakter Bauform.

IRC5 Compact

Die IRC5 Compact bietet die bekannten Leistungsmerkmale der bewährten IRC5 Steuerung in einem besonders kompakten, platzsparenden Format. Die einphasige Stromversorgung, externe Steckverbindungen für alle Signale sowie ein integriertes, erweiterbares E/A-System mit 16 Ein- und 16 Ausgängen ermöglichen eine besonders schnelle und einfache Installation.

Programmierung und Betrieb sind identisch mit der IRC5 so dass ein zusätzlicher Schulungsaufwand nicht erforderlich ist.

Die IRC5 Compact ist zunächst für den IRB 120, ab 2010 auch für den IRB 140 und den IRB 360 „FlexPicker“ erhältlich.

Sicherheit

Die Steuerung IRC5 Compact erfüllt alle relevanten Normen und Richtlinien.

Bewegungssteuerung

Auf Basis der modernsten dynamischen Bewegungssteuerung optimiert die IRC5 die Roboterleistung und ermöglicht kürzestmögliche Zykluszeiten und eine hohe Bahngenaugkeit. Geschwindigkeitsunabhängige Bahnen und bestmögliche Leistung des Roboters werden ohne zusätzlichen Optimierungsaufwand automatisch erzielt.

FlexPendant

Das FlexPendant zeichnet sich durch funktionelles Design, Farb-Touchscreen, 3D-Steuerknüppel und eine intuitive Bedienung aus. Die Möglichkeit der einfachen Erstellung eigener Applikationen, wie z.B. Benutzeroberflächen, vereinfacht Anlagenbedienung und Prozessoptimierung.



Programmiersprache RAPID

RAPID bietet die ideale Kombination aus Benutzerfreundlichkeit, Flexibilität und Leistungsstärke. RAPID ist eine produktionsnahe Programmiersprache, unterstützt die Erstellung strukturierter Programme und bietet erweiterte Funktionen für eine Vielzahl von Prozessanwendungen.

Kommunikation

Die IRC5 Compact unterstützt alle gängigen Feldbusse und Netzwerke. Sensorschnittstellen, Remote-Disk-Zugriff und Socket-Messaging sind Beispiele für die vielen leistungsstarken Funktionen.

Vorbereitet für Remote Service

Fernüberwachung des Roboters kann über Standardkommunikationsnetze wie GSM oder Ethernet erfolgen. Moderne Diagnosemethoden erlauben schnelle Untersuchungen im Störfall und eine problemlose Überwachung der Roboter.

RobotStudio

RobotStudio ist ein leistungsstarkes PC-Programm zum Arbeiten mit der IRC5. Es kann sowohl Online zur Programmierung und Inbetriebnahme des Robotersystems als auch Offline zur Simulation und Programmierung einer digitalen Kopie kompletter Roboterzellen verwendet werden.

IRC5 Compact

Spezifikation

Steuerungshardware:	Multi-Prozessor-System PCI-Bus Flash-Disk als Massenspeicher Kondensatorbank als Energie-Backup USB Speicherschnittstelle
Steuerungssoftware:	Echtzeit-Betriebssystem Programmiersprache RAPID PC-DOS-Dateiformat Vorinstallierte Software, auch auf DVD Umfangreiche Funktionalität, siehe Datenblatt Robotware

Elektrische Anschlüsse

Netzspannung:	einphasig 220/230 V, 50-60 Hz
---------------	-------------------------------

Maße und Gewicht

Abmessungen:	258 x 450 x 565 (HxBxT)
Gewicht:	27,5 kg

Umgebungsbedingungen

Umgebungstemperatur:	+ 0°C - +45°C
Relative Luftfeuchtigkeit:	max. 95%
Schutzart:	IP20
Einhaltung von Normen und Richtlinien:	Maschinenrichtlinie 98/37 EC Annex II B EN 60204-1:2006 ISO 10218-1:2006 ANSI/RIA R 15.06-1999

Anwenderschnittstelle

Bedienfeld:	im Schaltschrank
FlexPendant:	Gewicht 1 kg Grafischer Farb-Touchscreen Steuerknüppel Not-Aus-Taster für Rechts- und Linkshänder geeignet USB Speicherschnittstelle
Wartung:	Diagnosesoftware Fehlerbehandlung Protokollierung mit Datum und Uhrzeit Vorbereitet für Remote Service

Sicherheit

Basis:	Sicherheitshalt und Not-Aus 2-kanaliger Sicherheitskreis Zustimmungstaste mit 3 Stellungen
--------	--

Maschinenschnittstelle

Eingänge/Ausgänge:	Standard 16/16 (bis zu 8192)
Digital:	24V DC oder Relaisausgänge
Analog:	1 x 0-10V
Serieller Kanal:	1 x RS 232 (RS422 mit Adapter)
Netzwerk:	Ethernet (10/100 Mbits/s) - zwei Kanäle Service und LAN
Feldbus Master:	DeviceNet™ PROFINET PROFIBUS DP Ethernet/IP™
Feldbus Slave:	PROFINET PROFIBUS DP Ethernet/IP™ Interbus Allen-Bradley Remote I/O CC-link
Encoder:	bis zu 6 Kanäle

Sensorschnittstelle

Suchstop mit automatischer Programm- verschiebung Conveyor Tracking Bildverarbeitung Nahtverfolgung

Hinweis:

Technische Änderungen der Produkte sowie Änderungen im Inhalt dieses Dokuments behalten wir uns jederzeit ohne Vorankündigung vor. Bei Bestellungen sind die jeweils vereinbarten Beschaffenheiten maßgebend. Die ABB Automation GmbH übernimmt keinerlei Verantwortung für eventuelle Fehler oder Unvollständigkeiten in diesem Dokument.

Wir behalten uns alle Rechte an diesem Dokument und den darin enthaltenen Gegenständen und Abbildungen vor. Vervielfältigung, Bekanntgabe an Dritte oder Verwertung seines Inhaltes – auch von Teilen – ist ohne vorherige schriftliche Zustimmung durch die ABB Automation GmbH verboten.

Copyright©2009 ABB, alle Rechte vorbehalten

ABB Automation GmbH Unternehmensbereich Robotics

Grüner Weg 6
D-61169 Friedberg
Phone: +49 60 31 85-0
Fax: +49 60 31 85-297
E-Mail: robotics@de.abb.com

www.abb.de/robotics