

# IRB 360 FlexPicker™ 工业机器人

## 主要应用领域

装配  
物料搬运  
拾料  
包装

## 功能特点

- 速度快，柔性强
- 负载大（有效荷重高达3kg）
- 顶置式安装
- 采用可冲洗的卫生设计
- 出众的跟踪性能
- 集成视觉软件

IRB 360 FlexPicker™是实现高精度拾放料作业的第二代三角式（Delta）机器人解决方案，拥有速度快、荷重大、精度佳、可靠性高、易用性强等优势。

IRB 360系列产品已扩展到3种型号。其中紧凑型占地仅800mm × 800mm，可最大限度节省宝贵的生产空间，并能轻松集成到机械设备及生产线中，广泛适用于各类包装应用。

标准型工作范围为1130mm。大荷重型的工作范围同标准型，但其有效荷重高达3kg。机器人便于清洗，维护量小。其 $\theta$ 轴可采用耐冲洗的高强度不锈钢材料，适用于开放式食品加工工业。



新一代FlexPicker™配套ABB成熟可靠的PickMaster™软件使用，可显著简化编程工作。该软件既适用于工艺建模，也可用作多机器人系统的优化辅助工具。

引领市场的高可靠性IRC5控制器也是FlexPicker™机器人解决方案不可或缺的组成部分。IRC5控制器配备TrueMove™和QuickMove™功能，确保运行速度和路径精度均达到最佳，可实现机器人对快速传送带的高精度跟踪。IRC5控制器现有面板嵌入型供应，除显著节省空间以外，更为其集成到机械设备与生产线创造了便利条件。

# IRB 360

## 规格

机器人型号	荷重能力	注释
IRB 360/1	1 kg	标准型、可冲洗型、 不锈钢可冲洗型
IRB 360/3	3 kg	标准型、可冲洗型、 不锈钢可冲洗型
IRB 360/800	1 kg	标准型、可冲洗型
附加荷重		
上臂	350 g	
下臂	350 g	
轴数		
机器人本体	3或4	
集成信号源	12极, 50V, 250 mA	
集成真空源	最高7 bar/最大真空-0.75 bar	

## 性能

重复定位精度	0.1 mm
角度重复定位精度	
标准型和不锈钢可冲洗型	0.4°
可冲洗型	1.5°

## 工作范围 IRB 360/1和IRB 360/3 IRB 360/800

直径	1130 mm (967 mm)	800 mm
高	250 mm (300 mm)	200 mm
旋转	无限制	无限制
最大速度		10 m/s
最大加速度 (近似值): 1 kg型		150 m/s <sup>2</sup>
最大加速度 (近似值): 3 kg型		100 m/s <sup>2</sup>

## 典型机器人节拍时间 (1 kg型)

节拍 [mm]	有效荷重 [kg]	节拍时间 [s]
25/305/25	0.1	0.30
25/305/25	1.0	0.36
90/400/90	0.1	0.44
90/400/90	1.0	0.51

## 典型机器人节拍时间 (3 kg型)

节拍 [mm]	有效荷重 [kg]	节拍时间 [s]
25/305/25	3	0.54
90/400/90	3	0.7

节拍时间包括拾、放料各35 ms的启动及第4轴旋转90°的时间。

## 输送链跟踪\*

输送链恒速 [mm/s]	输送链重复定位精度 [mm]
200	1.0
350-750	1.5
800-1400	5.0
输送链启/停 [mm/s]	重复定位精度 [mm]
500 (0.2秒内启/停)	3.5

\* 配套使用PickMaster和IRC5时所测得的典型值

## 电气连接

电源电压	200-600 V, 50/60 Hz
额定功率	
变压器额定值	7.2 kVA
最大荷重时的功耗	
运动类型	IRB 360/1
典型拾放周期 (荷重1 kg)	0.477 kW

## 物理特性

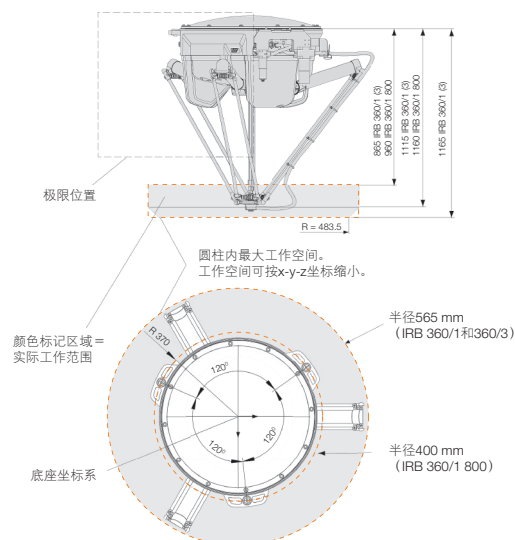
机器人安装	倒置式
尺寸	
机器人, 含上臂	950 × 1050 mm
重量	
IRB 360机器人本体	120 kg
IRB 360不锈钢机器人本体	145 kg

## 环境

防护等级	
标准型	IP56
洁净室型	IP54
可冲洗型、不锈钢型	IP69K
环境温度	
IRB 360机器人本体	±0°C 至 +45°C
相对湿度	最高95%
噪音水平	< 70 dB (A)
安全	带监控、紧急停和安全功能的双回路, 3位启动装置
辐射	EMC/EMI屏蔽
选件	洁净室型, 5级 (IPA认证) 不锈钢洁净室型, 5级 (IPA认证)

数据和尺寸若有变更, 恕不另行通知。

## 工作范围



Power and productivity  
for a better world™

